

コントローラコース

MP3000シリーズ設計応用

このコースでは、装置のアプリケーション設計でMP3000シリーズをさらに使いこなしていただく事を目的としています。無限長位置決めや同期制御、その他モーション制御など、より高度な使い方について、実習機を使いながら学習します。「設計基礎」コースとの連続受講をお勧めします。

| | | |
|------------|---|---|
| 受講対象者 | 「MP3000シリーズ設計基礎」を修了された方。MPコントローラを使った装置のアプリケーション（ラダープログラム/モーションプログラム）の設計をされる方。 | |
| 研修内容 | MP3000シリーズ設計応用コース 1日目 | |
| | 講義内容 | 詳細 |
| | 位置データ管理と無限長軸 | <ul style="list-style-type: none"> ・機械座標原点と原点設定 ・MP3000の位置情報 ・無限長軸の位置管理 |
| | 絶対値エンコーダ | <ul style="list-style-type: none"> ・絶対値エンコーダのしくみ ・セットアップと機械座標原点設定 |
| | ラダープログラムによるモーション制御 | <ul style="list-style-type: none"> ・速度制御とトルク制御 ・軌跡制御（補間コマンド） ・同期制御（指令同期、電子カム、追従同期） |
| モーションプログラム | <ul style="list-style-type: none"> ・デバッグ運転の機能 ・ワーク座標系 ・軌跡制御（円弧補間、ヘリカル補間） プログラム実効制御（繰り返し実行、並列実行） | |
| 実習機 | MP3300コントローラとΣ-Xサーボドライブの実習機を使用し、エンジニアリングツールMPE720の操作方法を学習します。また、ラダープログラム、モーションプログラムによる設計方法を学習します。 |  |
| 日数・時間 | 1日 10:00~17:00 | |
| 研修会場 | 埼玉、愛知、大阪、福岡会場（定員各6名） | |
| 費用 | 10,000円/人（昼食込み） | |

| C13：MP3000シリーズ設計応用 | | | | | |
|--------------------|----|----|----|----|----|
| 日程 | 会場 | | | | |
| | 埼玉 | 愛知 | 大阪 | 福岡 | 石川 |
| 4/4(木) | ● | | | | |
| 4/12(金) | | | ● | | |
| 4/19(金) | | | | ● | |
| 5/10(金) | ● | | | | |
| 5/17(金) | | ● | | | |
| 5/24(金) | | | ● | | |
| 6/6(木) | ● | | | | |
| 6/20(木) | | | ● | | |
| 7/4(木) | | ● | | | |
| 7/5(金) | | | | ● | |
| 8/9(金) | ● | | | | |
| 8/23(金) | | ● | | | |
| 8/23(金) | | | ● | | |
| 9/5(木) | ● | | | | |
| 9/27(金) | | | ● | | |
| 10/4(金) | | ● | | | |
| 10/11(金) | ● | | | | |
| 10/24(木) | | | ● | | |
| 10/25(金) | | | | ● | |
| 11/8(金) | ● | | | | |
| 11/28(木) | | | ● | | |
| 12/6(金) | | ● | | | |
| 12/6(金) | | | | ● | |
| 1/10(金) | ● | | | | |
| 1/23(木) | | | ● | | |
| 1/31(金) | | ● | | | |